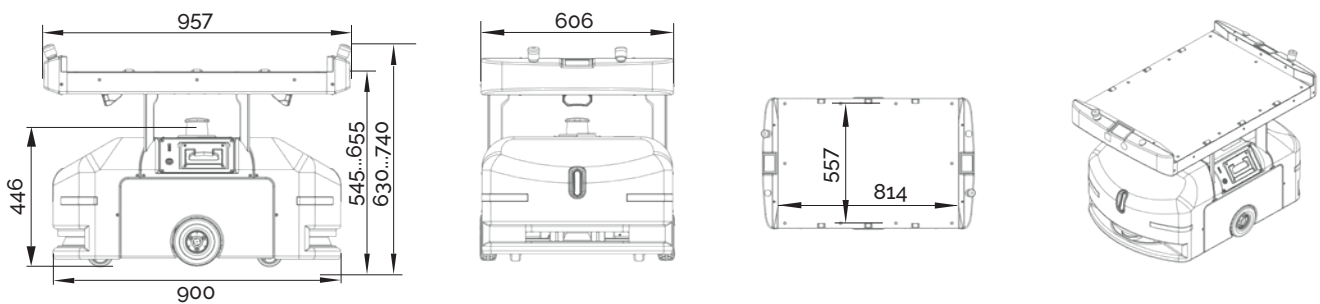


Robot collaboratif d'assistance à la manutention et à la préparation de commandes

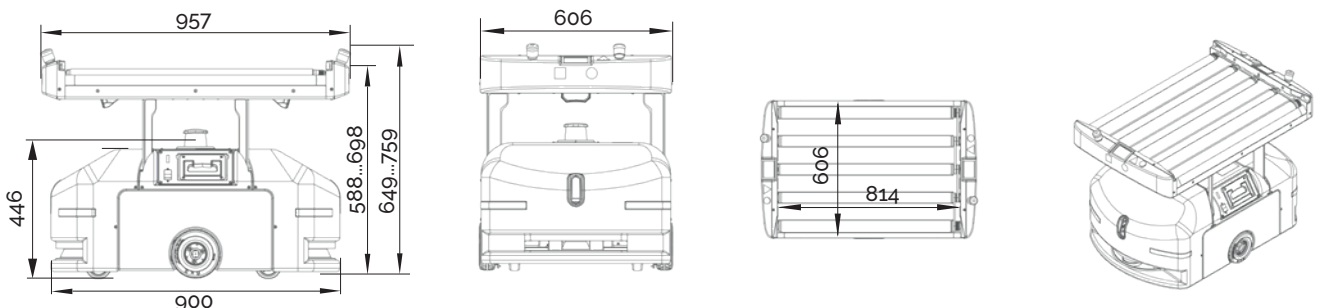
Sherpa B
FICHE TECHNIQUE



Plateau simple



Convoyeur



Spécifications techniques

Capacité de charge utile	Sherpa B100 - jusqu'à 100 Kg / Sherpa B200 - jusqu'à 200 Kg		
Modes de fonctionnement	Suiveur (FollowMe) et/ou Autonome, en Pilotage de flotte		
Sens de marche	1 ou 2 sens (selon option)		
Pupitres de commande	Pupitre à bouton et/ou écran tactile (selon option)		
Configurations possibles	Plateau porte bacs ou convoyeur simple ou convoyeur double		
Poids (avec batterie)	75 Kg	85 Kg	90 Kg
Couleur	Blanc trafic / RAL 9016		
Hauteur maximale du centre de gravité de la charge (par rapport au sol)	100 et 200 kg = 750 mm / 50 kg = 900 mm / 20 kg = 1500 m		
Garde au sol	20 mm		
Pente maximale	5%		
Marche maximale	6 mm		

Performances

Vitesse maximum	Sherpa B100 - jusqu'à 7 km/h / Sherpa B200 - jusqu'à 4 km/h		
Autonomie	Jusqu'à 10 heures selon utilisation		
Puissance des moteurs de traction	315 W		
Rayon de braquage (autour du centre du robot)	00 mm (il tourne sur lui-même)		
Précision de positionnement (en phase d'accostage)	+/- 10 mm dans l'axe de déplacement +/- 30 mm perpendiculairement à l'axe de déplacement		

Environnement

Indice de protection	IP 20		
Environnement d'usage	Intérieur uniquement (sol lisse et propre)		
Température de fonctionnement	5 à 50°C (humidité 10 à 90 % sans condensation)		

Communication et signalisation

WiFi	Dual-band wireless		
Interface	USB (pour mises à jour)		
Signalisation visuelle	4 bandeaux LED multi-couleurs et Bluespot		
Signalisation sonore	Buzzer		

Dispositif de sécurité embarqué - 360°

Normes	Conformité CE svt. norme EN1525-1998 / Attestation TÜV		
Lidar 2D - 360°	Pepperl&Fuchs R2000		
Distance de mesure max	30 m		
Type de laser	Classe 1		
Méthode de mesure	Pulse Ranging Technology (PRT)		
Vitesse de balayage	10 - 50trs/s		
Résolution	1 mm		
Hauteur de détection	420 mm		
Scrutateurs laser de sécurité	Sick S30B-3011DA		
Type / niveau d'intégrité de la sécurité	Type 3 (IEC 61496) / SIL2 (CEI 61508) / Limite d'exigence SIL 2 (EN 62061)		
Catégorie	Catégorie 3 (EN ISO 13849)		
Portée du champ de protection	3 m		
Niveau de performance	PL d (EN ISO 13849)		
Type de laser	Classe 1		
Angle de balayage	270 °		
Bordure sensible	Mayser EKS 014		
Classification sécurité	ISO 13849-1 : B10d 2x10E6		
Hauteur de détection	40 mm		
Options			
Caméra 3D	Intel® RealSense™ D435 - Global Shutter, 3µm x 3µm pixels - 10 m		
Pesons	4 Capteurs de poids (par jauge de contraintes)		
Prise d'alimentation externe	48 v		